

コンプライアンスユニット(XY軸ロック機構付)

CU-60・80・120



コンプライアンス



過負荷防止機能



TOOL
0.17
kg

TOOL
0.46
kg

TOOL
1.53
kg

本体質量



CU-120

CU-80

CU-60

■ 型式表示方法

CU-60

コンプライアンス
ユニット型式

CU-80

コンプライアンス
ユニット型式

CU-120

コンプライアンス
ユニット型式

特長 Features

エアロック機構付:ロボットの高速・高加速度運転を実現

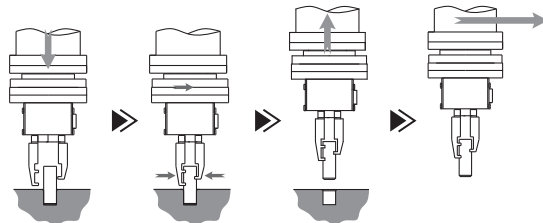
A available high speed action of robot by air rocking mechanism

フローティングスライド部に特殊自己潤滑材使用

Using self lubricating material to the compensatium movement

- 水平方向の自動調芯機能によりロボットを使用したシャフトやパレットライズ作業の位置誤差を修正。無理な押し込みやカジリを防ぎ、ロボットの過負荷や周辺機器の磨耗から守ります。

Pick(Unloading)



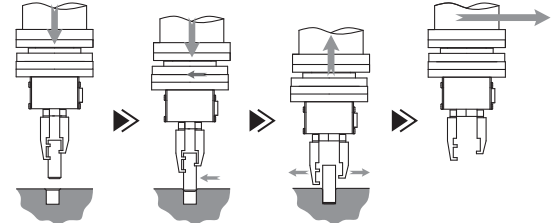
ロック開放
Approach and Unrock

把持
Grip

取出し
Pick Up

ロック後移動
Rocking and Move

Place(Loading)



ロック開放
Approach and Unrock

挿入
Insert

フィンガー開
Finger Open, Up

ロック後移動
Rocking and Move

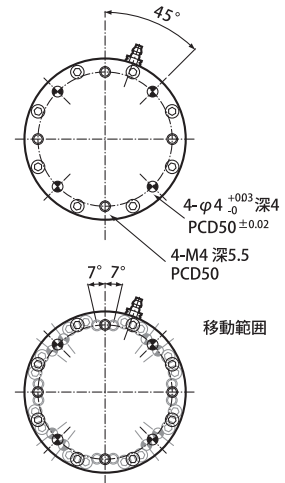
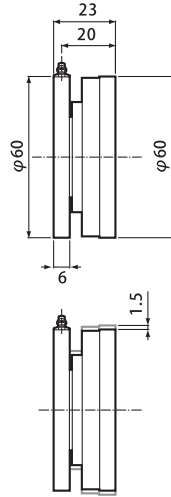
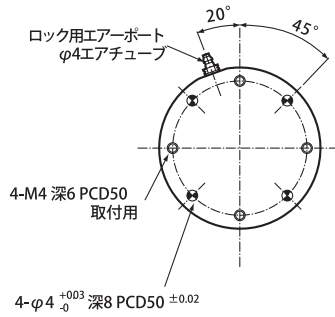
仕様 Specifications

型 式	Model	CU-60	CU-80	CU-120
使用流体	Power source	清浄空気(Clean Clean air)		
使用圧力範囲	Operating pressure	0.1~0.6Mpa (1~6kgf/cm ²)		
使用温度範囲	Ambient temp.	5~60°C(41~140°F)		
最大可搬質量	Max. load capacity	5kg	10kg	30kg
移動量	X・Y方向 X・Y direction	±1.5mm	±2mm	±3.5mm
	ネジレ方向 Twist	±7°	±7°	±10°
繰返し精度	X・Y方向 X・Y direction	0.02mm	0.02mm	0.02mm
	ネジレ方向 Twist	±0.05°	±0.05°	±0.05°
耐荷重	圧縮方向 Radial	980N (100kgf)	1470N(150kgf)	1960N(200kgf)
	引張方向 Tension	490N (50kgf)	784N(80kgf)	784N(150kgf)
	モーメント Moment	14N・m(1.5kg・m)	34N・m(3.5kg・m)	79N・m(8kg・m)
本体質量	Weight	0.17kg	0.46kg	1.51kg

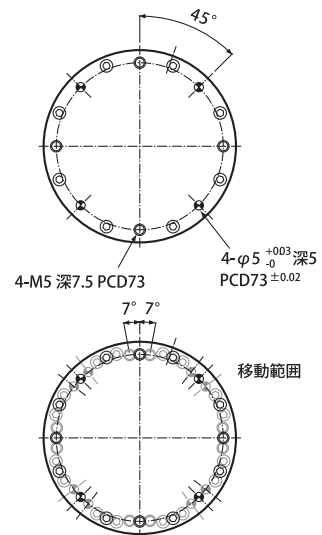
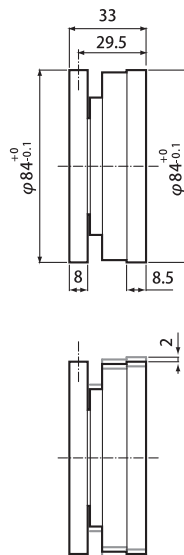
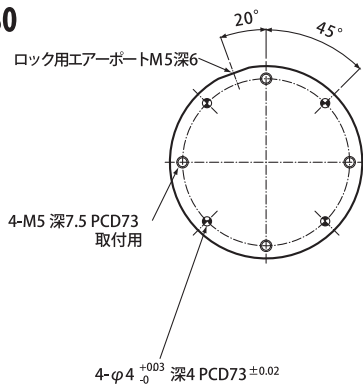
寸法図

Dimensions

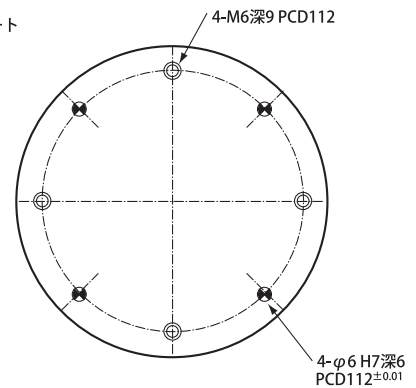
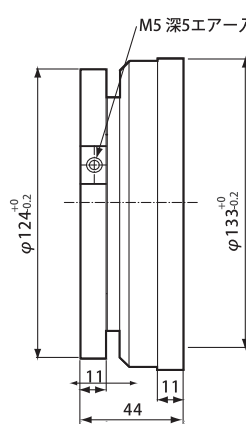
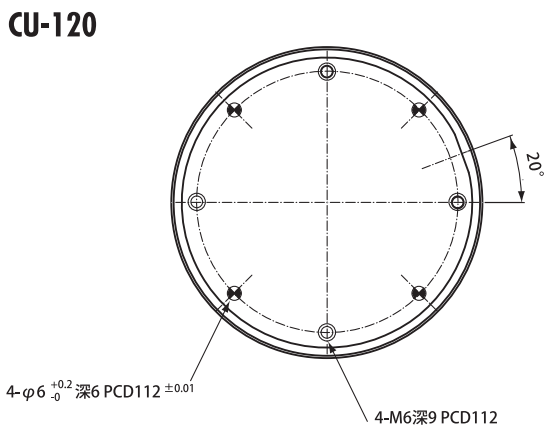
CU-60



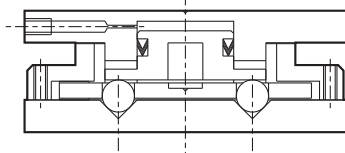
CU-80



CU-120



ロック時



フリー時

